



100 godina Fakulteta  
strojarstva i brodogradnje  
Sveučilišta u Zagrebu

100 Years of Faculty of  
Mechanical Engineering  
and Naval Architecture  
University of Zagreb



## HIDRAULIČKI PRORAČUN CIJEVNIH MREŽA

Prof. dr. sc. Zdravko Virag, prof. dr. sc. Mario Šavar

Zagreb, 18. – 20. veljače 2019.



## Sadržaj prezentacije:

1. Uvod
2. Osnovne jednadžbe
3. Armatura
4. Pumpe
5. Metoda Hardy-Crossa
6. Računalni program - primjeri



## UVOD

- Cjevovodne mreže uglavnom rade u približno stacionarnom režimu (uključivanje jednih i isključivanje drugih malih potrošača u sustavu izaziva male poremećaje, a karakteristično vrijeme za te promjene mogu biti sati). Takve se promjene opisuju sekvencom stacionarnih stanja strujanja. Tranzijentne pojave nastaju naglom promjenom radnog režima (mjereno u sekundama), npr. ispadom pumpe, i one zahtijevaju posebnu pažnju.
- Cjevovodni sustavi pretežno rade u “stacionarnom režimu” (temeljem kojega se cjevovodi dimenzioniraju, vrši izbor materijala, armature, ....)
- Potrebe poznavanja stacionarnog strujanja u cjevovodnim sustavima:
  - Otkrivanje mjesta s minimalnim tlakom/potrošnjom, otkrivanje “uskih grla”
  - Za pravljenje scenarija “što bi bilo kad bi bilo” – izračunavanje transportnih mogućnosti, proširenja i rekonstrukcije mreže, izdavanje energetske suglasnosti ...
  - Za potrebe vođenja i upravljanja mrežom
  - Za potrebe obuke operatera mreže

**FSB**  
**100**

100 godina Fakulteta  
strojarstva i brodogradnje  
Sveučilišta u Zagrebu

100 Years of Faculty of  
Mechanical Engineering  
and Naval Architecture  
University of Zagreb



# OSNOVNE JEDNADŽBE



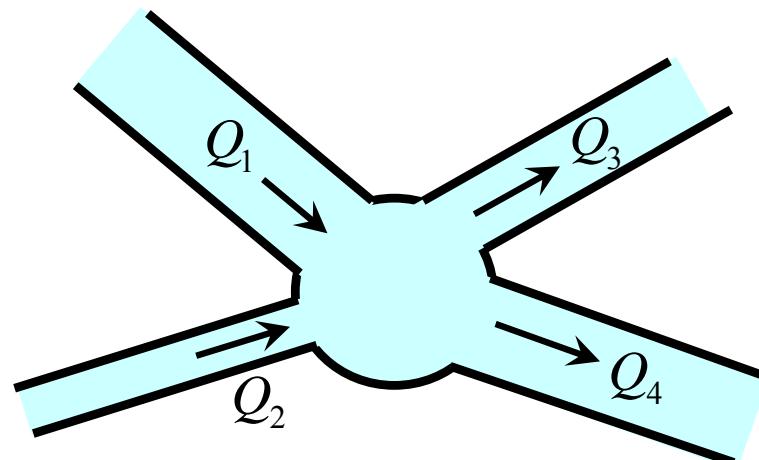
# Jednadžba kontinuiteta

1) Za krutu cijev i nestlačivi fluid

$$Q_1 \rightarrow \boxed{D \quad A = D^2\pi/4} \rightarrow Q_2$$

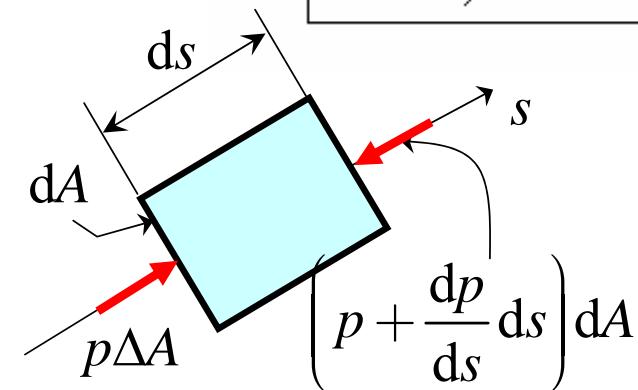
$$Q_1 = Q_2 = Q = v_{sr}A = \text{konst.}$$

1) Za račvanje (koje ima stalan volumen) i nestlačivi fluid

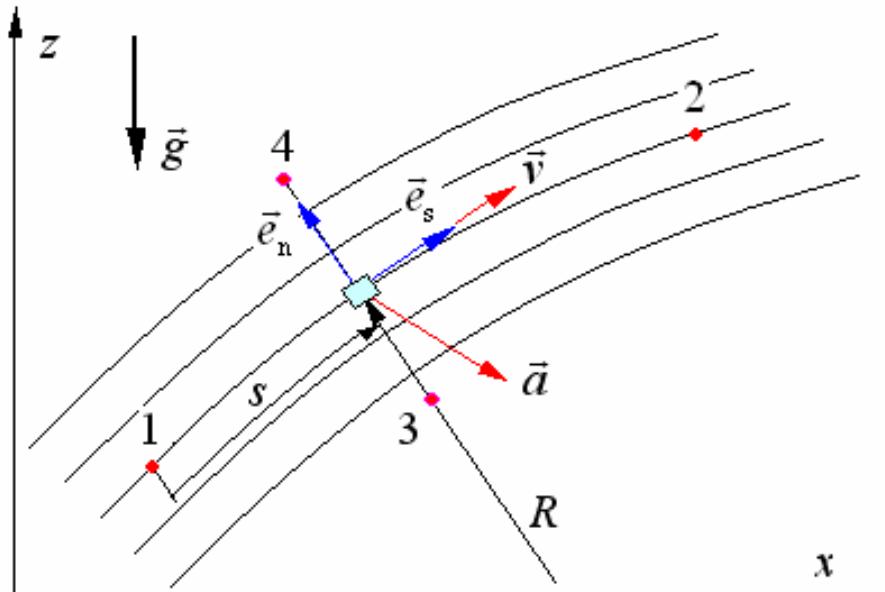


ulazni protok = izlazni protok

$$Q_1 + Q_2 = Q_3 + Q_4$$



## Bernoullijeva jednadžba



Prepostavke:

- Stacionarno strujanje
- Idealni fluid

$$v = v(s), \quad a_s = v \frac{dv}{ds}$$

II. Newtonov zakon:  $ma = F$  u smjeru s

$$\rho dA ds v \frac{dv}{ds} = - \frac{dp}{ds} ds dA - \rho g dA \underbrace{d\vec{k} \cdot \vec{e}_s}_{dz}$$

$$\int_1^2 d \left( \rho \frac{v^2}{2} + p \right) = - \rho g \int_1^2 dz$$

$$\left( \rho \frac{v^2}{2} + p + \rho g z \right)_1 = \left( \rho \frac{v^2}{2} + p + \rho g z \right)_2$$

$$\left( \frac{v^2}{2g} + \frac{p}{\rho g} + z \right)_1 = \left( \frac{v^2}{2g} + \frac{p}{\rho g} + z \right)_2$$

$$h = \frac{p}{\rho g} + z$$

= Piezometrička visina

$$\left( \frac{v^2}{2g} + h \right)_1 = \left( \frac{v^2}{2g} + h \right)_2$$

# Modificirana Bernoullijeva za stacionarno strujanje u cijevi (1)

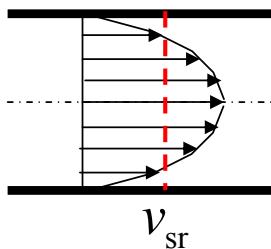
FSB  
100

100 godina Fakulteta  
strojarstva i brodogradnje  
Sveučilišta u Zagrebu

100 Years of Faculty of  
Mechanical Engineering  
and Naval Architecture  
University of Zagreb



1) Ispravak  
kinetičke energije



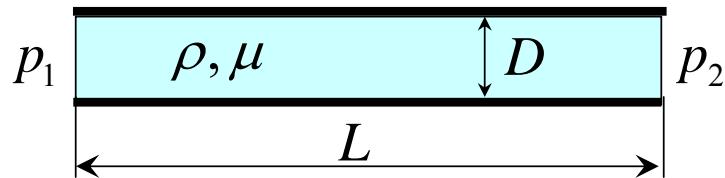
$$\frac{v^2}{2} \Rightarrow \alpha \frac{v_{sr}^2}{2} \quad \text{gdje je } \alpha = \frac{1}{v_{sr}^3 A} \int_A \frac{v^3}{2} dA$$

Za turbulentno strujanje:  $\alpha=1,03$  do  $1,10$

U praksi se uzima  $\alpha = 1$ , a srednja brzina se podrazumijeva:  $v_{sr} = v$

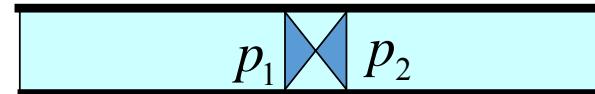
2) Trenje: sila trenja pretvara mehaničku energiju u unutarnju ("gubici" energije)

Linijski gubici:



$$h_f = \frac{p_1 - p_2}{\rho g} = \lambda \frac{L}{D} \frac{v^2}{2g} = \lambda \frac{8LQ^2}{\pi^2 D^5 g}$$

Lokalni gubici:



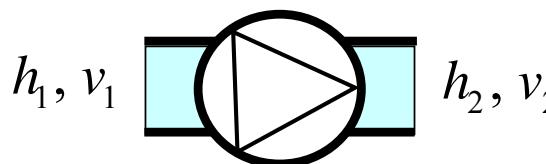
$$h_{fm} = \frac{p_1 - p_2}{\rho g} = K \frac{v^2}{2g} = K \frac{8Q^2}{\pi^2 D^4 g}$$

$$h_f = \lambda \frac{L_{ekv}}{D} \frac{v^2}{2g} = K \frac{v^2}{2g} \Rightarrow L_{ekv} = \frac{KD}{\lambda}$$



# Modificirana Bernoullijeva za stacionarno strujanje u cijevi (2)

3) Pumpa



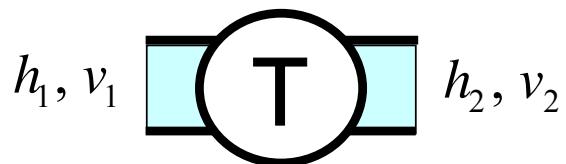
Visina dobave pumpe:

$$h_p = \left( \frac{v_2^2}{2g} + h_2 \right) - \left( \frac{v_1^2}{2g} + h_1 \right)$$

Snaga koju pumpa daje:

$$P_p = \rho g Q h_p$$

4) Turbina



Pad visine energije u  
turbini:

$$h_t = \left( \frac{v_1^2}{2g} + h_1 \right) - \left( \frac{v_2^2}{2g} + h_2 \right)$$

Snaga koju turbina uzima:

$$P_t = \rho g Q h_t$$

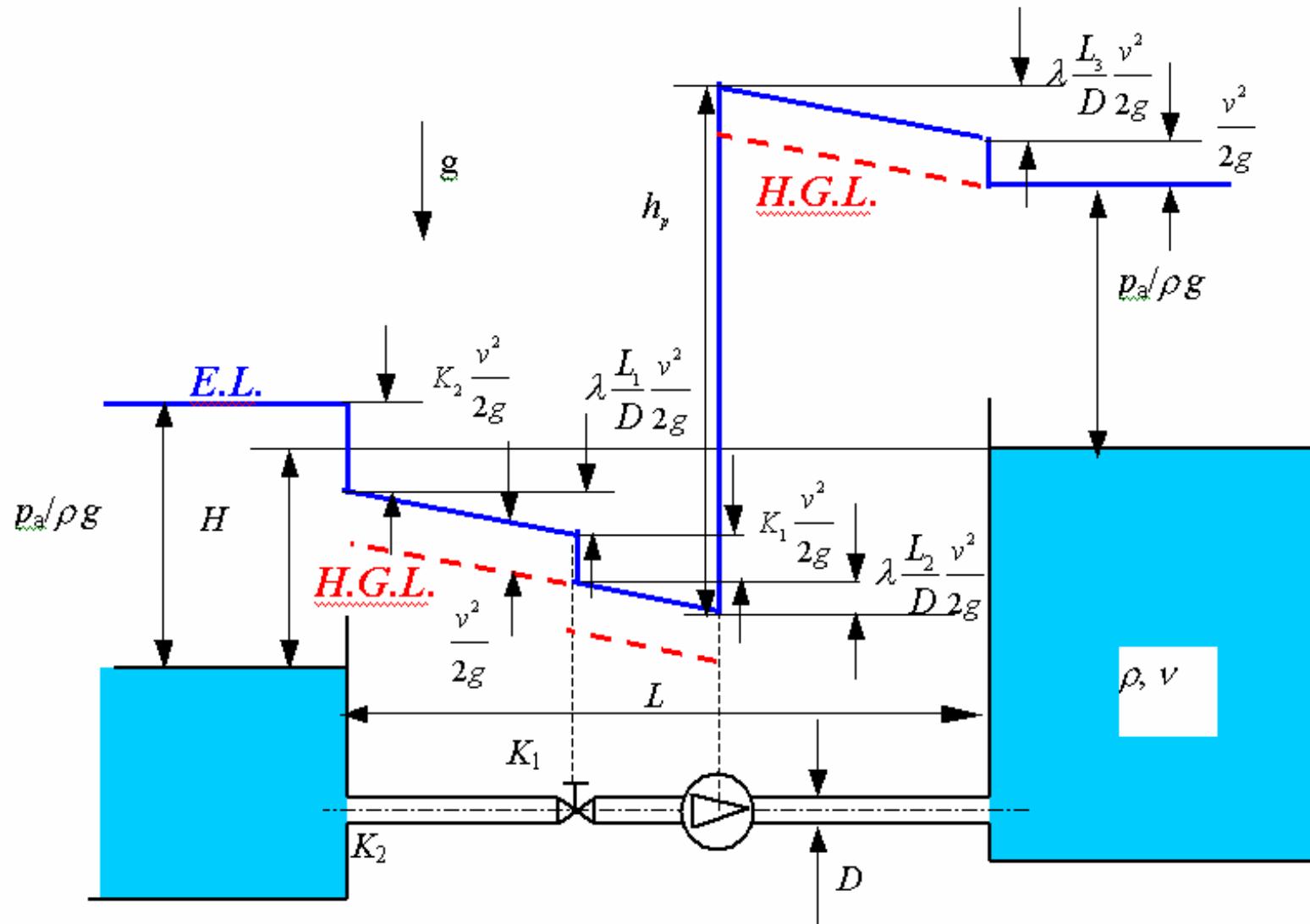
Modificirana Bernoullijeva jednadžba za nestlačivo strujanje u krutoj cijevi:

$$\alpha_2 \frac{v_2^2}{2g} + \frac{p_2}{\rho g} + z_2 = \alpha_1 \frac{v_1^2}{2g} + \frac{p_1}{\rho g} + z_1 + h_p - \sum h_f - \sum h_{fm}$$

# Modificirana Bernoullijeva – jednostavni cjevovod

FSB  
100

100 godina Fakulteta  
strojarstva i brodogradnje  
Sveučilišta u Zagrebu  
100 Years of Faculty of  
Mechanical Engineering  
and Naval Architecture  
University of Zagreb



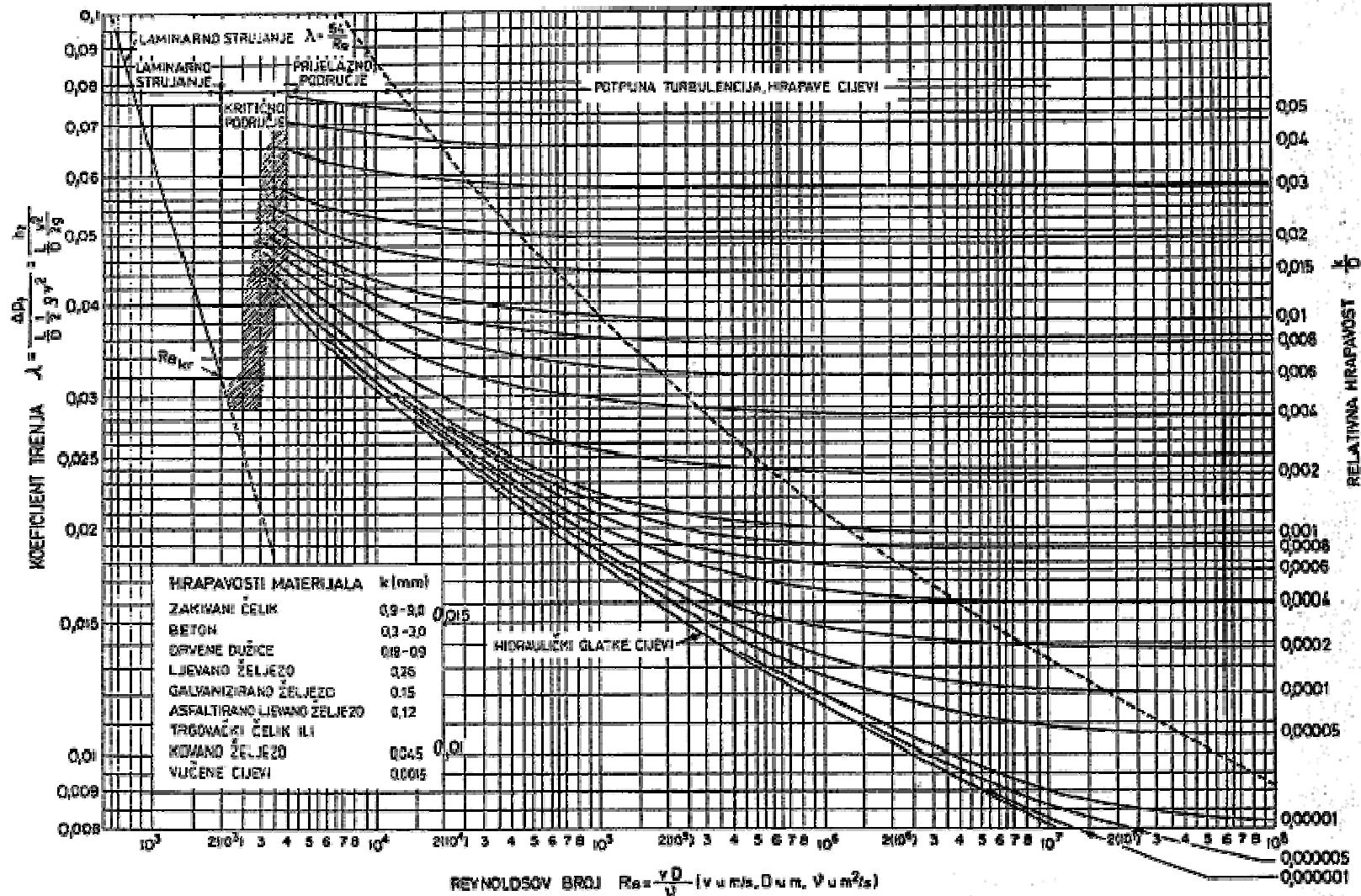


$$h_f = \lambda \frac{8LQ^2}{\pi^2 D^5 g}$$

# Modeliranje faktora trenja $\lambda = \lambda (Re, k/D)$

MOODYJEV DIJAGRAM

KOEFICIENT TRENJA  $\lambda = f(Re, \frac{k}{D})$  ZA STRUJANJE U CIJEVIMA





## Modeliranje faktora trenja (2)

$$Re = \frac{\rho v D}{\mu} = \frac{4 \rho Q}{\pi D \mu}$$

ili

$$Re = \frac{\nu D}{v} = \frac{4 Q}{\pi D v}$$

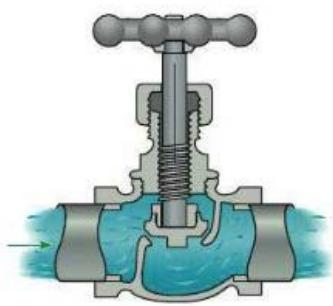
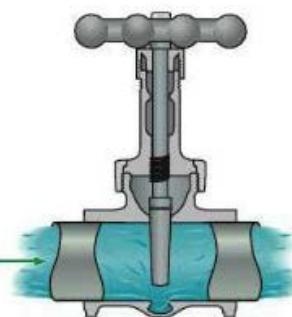
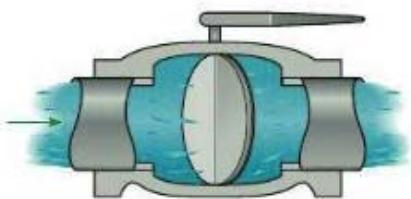
Laminarno strujanje  $Re < 2300$ :  $\lambda = \frac{64}{Re}$  (analitičko rješenje Hagen-Poiseuillea)

Turbulentno strujanje formula Colebrook - White

$$\frac{1}{\sqrt{\lambda}} = -0,86859 \cdot \ln \left( 0,2698 \frac{k}{D} + \frac{2,5119}{Re \sqrt{\lambda}} \right)$$

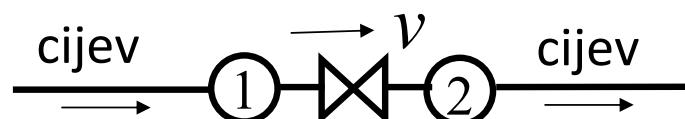
Eksplicitna formula Swamee-Jain, koja je dovoljno točna, a primjenjiva praktički za čitavo područje Moodyjeva dijagrama uz  $Re > 5000$ , a koja glasi

$$\lambda = \frac{1,325}{\left[ \ln \left( \frac{k}{3,7D} + \frac{5,74}{Re^{0,9}} \right) \right]^2}$$



# Lokalni gubici – armatura i spojni elementi (1)

Model:

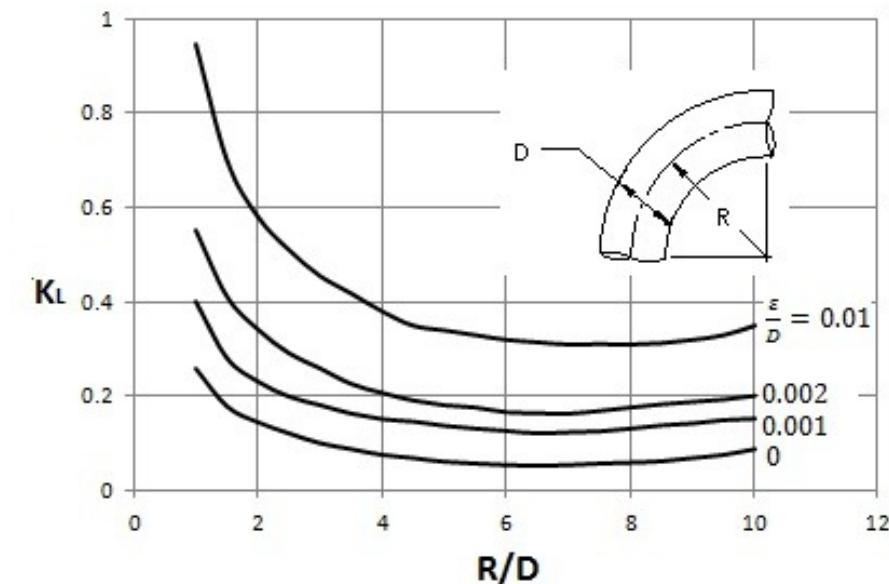


Lokalni gubitak  $K$

$$h_{\text{tot},2} = h_{\text{tot},1} - K \frac{v^2}{2g}$$

Napomena: Gubici u ventilima, zapornicama, jednosmjernim ventilima i ostaloj armaturi su posljedica vrtloženja strujanja, koje jeće biti to veće što je skretanje strujanja veće. Potpuno otvoreni kuglasti ventil ima zanemarive gubitke.

Tipični dijagram za koeficijent lokalnog gubitka koljena



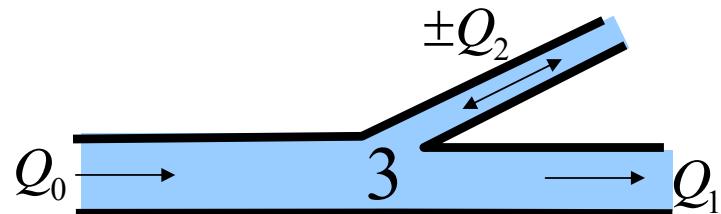


## Lokalni gubici (2)

- Koeficijent lokalnog gubitka je kao i faktor trenja, funkcija Reynoldsova broja i hrapavosti stjenke. Kao i kod faktora trenja, pri visokim vrijednostima Reynoldsova broja, koeficijent poprima konstantnu vrijednost.
- U dugim cjevovodima lokalni gubici čine mali postotak od ukupnih gubitaka, pa se mogu obračunati, kroz povećanu hrapavost stjenke cijevi (povećani faktor trenja).
- Kod kratkih cjevovoda lokalne gubitke treba pažljivo modelirati. Ako se dva lokalna gubitka nalaze blizu jedan drugome, lokalni gubitak je u pravilu veći nego da su oni na velikoj udaljenosti.
- Pri istrujavanju iz velikog spremnika, profil brzine u cijevi je gotovo ravnomjeran po presjeku, a s udaljavanjem od spremnika on se razvija (izobražava). Gubici trenja su u početku razvoja profila veći nego u izobraženom strujanju.
- Slično vrijedi i za račvanje strujanja, profil se nakon račvanja treba izobraziti.
- **Preporuka: model sustava treba kalibrirati usporedbom s mjeranjima.**

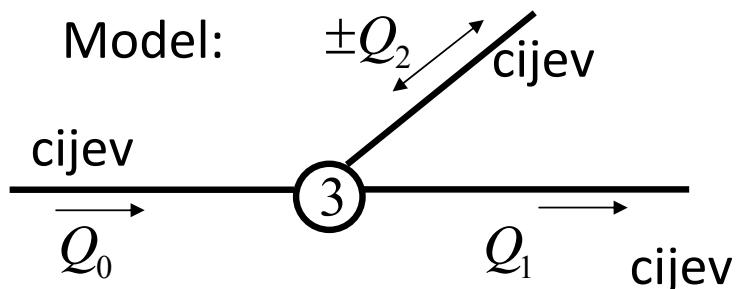


## Lokalni gubici - račvanje(3)



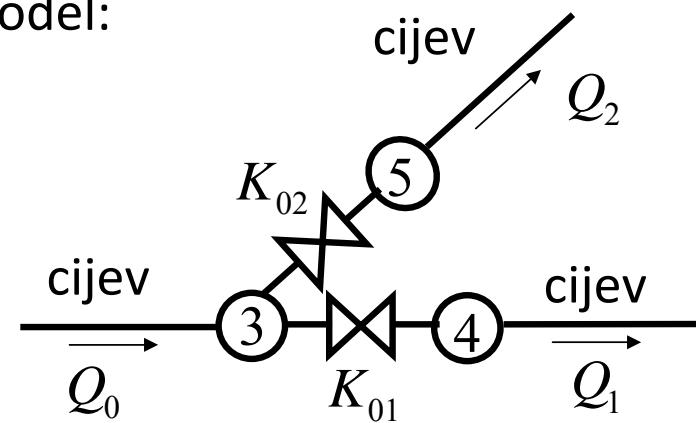
- Postoje različiti koeficijenti lokalnog gubitka za grane koji zavise od kuta račvanja, smjerova strujanja, omjera protoka i površina poprečnog presjeka. **Komplicirano!**

U dugim cjevovodima, gubitak račvanja se zanemaruje.



### U kratkim cjevovodima

Model:



U nekim situacijama koeficijent  $K_{02}$  može biti negativan!



## Lokalni gubici (4)

Istjecanje iz velikog spremnika:

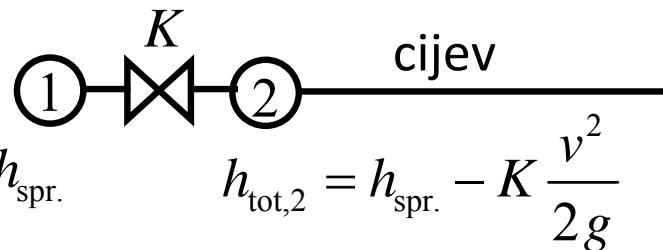
$$h_{\text{spr.}} = \frac{p_a}{\rho g} + H_1$$

$$K = 0,2 - 0,5$$

$$K = 0,8$$

Lokalni gubitak

Model:



Utjecanje u veliki spremnik:

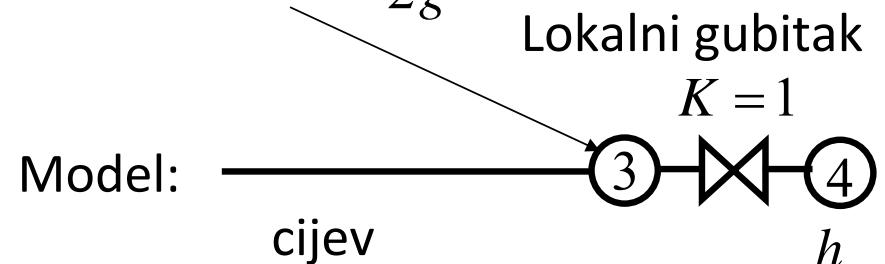
$$h_{\text{spr.}} = \frac{p_a}{\rho g} + H_2$$

$$v_3 = v$$

$$p_3 = p_4$$

$$p_4 = p_a + \rho g H_2$$

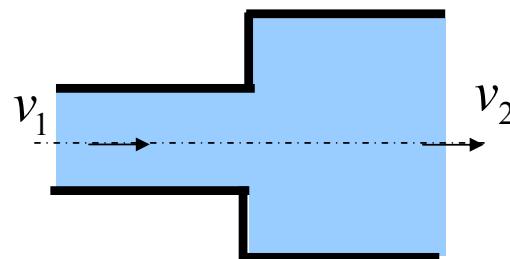
$$h_{\text{tot},3} = h_{\text{spr.}} + \frac{v^2}{2g}$$





## Lokalni gubici (5)

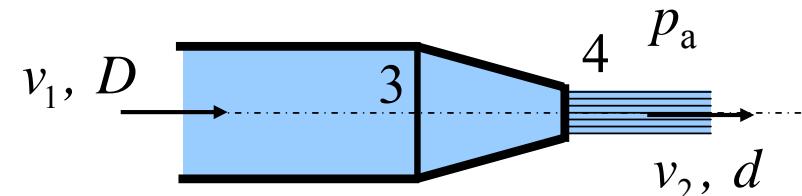
Naglo proširenje



$$K = \left(1 - \frac{D_1^2}{D_2^2}\right)^2 \quad h_{fm} = K \frac{v_1^2}{2g}$$

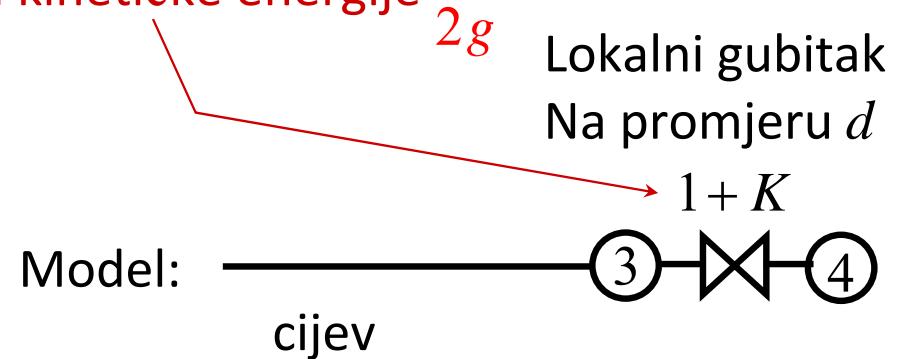


Mlaznica



$$h_3 = \frac{p_3}{\rho g} + z \quad h_{fm} = K \frac{v_2^2}{2g} \quad h_4 = \frac{p_a}{\rho g} + z$$

Jedinica obračunava visinu kinetičke energije  $\frac{v_2^2}{2g}$





## Jednosmjerni ventil (zaklopka)



Dopušta strujanje samo u jednom smjeru

Dok je strujanje u dopuštenom smjeru, modelira se kao i svaki drugi ventil, pomoću koeficijenta lokalnog gubitka  $K$ .

Za strujanje u nedopuštenom smjeru koeficijenta lokalnog gubitka  $K$  se postavlja na visoku vrijednost (npr.  $10^{20}$ ), koja će osigurati da protok bude praktički jednak nuli, a da se može izračunati razlika tlaka ispred i iza ventila.



## Regulacijski ventil tlaka

Ovaj ventil na izlazu zadržava regulirani tlak  $p_{\text{reg}}$ , sve dok kroz njega protječe fluid i dok je tlak na ulazu ventila veći od reguliranog tlaka. Funkciju ovog ventila se modelira lokalnim gubitkom promjenjivog koeficijenta lokalnog otpora  $K_{\text{reg}}$ , koji se računa iz formule:

$$p_{\text{ispred}} - p_{\text{reg}} = K_{\text{reg}} \frac{1}{2} \rho v^2$$

Vrijednost koeficijenta lokalnog otpora  $K_{\text{reg}}$  ne može biti manja od minimalno zadane vrijednosti ( $K_{\text{zad}}$ ).

Ako bi tlak na izlazu iz ventila postao veći od tlaka na ulazu, ventil se zatvara, što se modelira visokom vrijednošću koeficijent lokalnog gubitka ( npr.  $K_{\text{reg}} = 10^{20}$ ).



## Regulacijski ventil protoka

Zadatak regulacijskog ventila protoka je osigurati točno propisani protok  $Q_{\text{reg}}$  kroz ventil sve dok je razlika tlakova ispred i iza ventila veća od neke potrebne razlike  $\Delta p_{\min}$ . Pri toj razlici tlakova kroz ventil će fluid protjecati upravo protokom  $Q_{\text{reg}}$ , a koeficijent lokalnog gubitka ventila će biti  $K_{\text{zad}}$ . Promjenjivi koeficijent lokalnog gubitka regulatora je definiran izrazom:

$$p_{\text{ispred}} - p_{\text{iza}} = K_{\text{reg}} \frac{1}{2A^2} \rho Q_{\text{reg}}^2$$

Vrijednost koeficijenta lokalnog otpora  $K_{\text{reg}}$  ne može biti manja od minimalno zadane vrijednosti ( $K_{\text{zad}}$ ).

Ako bi tlak na izlazu iz ventila postao veći od tlaka na ulazu, ventil se zatvara, što se modelira visokom vrijednošću koeficijent lokalnog gubitka ( npr.  $K_{\text{reg}} = 10^{20}$ ).

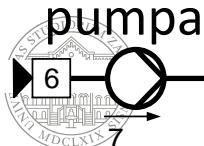
**FSB**  
**100**

100 godina Fakulteta  
strojarstva i brodogradnje  
Sveučilišta u Zagrebu

100 Years of Faculty of  
Mechanical Engineering  
and Naval Architecture  
University of Zagreb

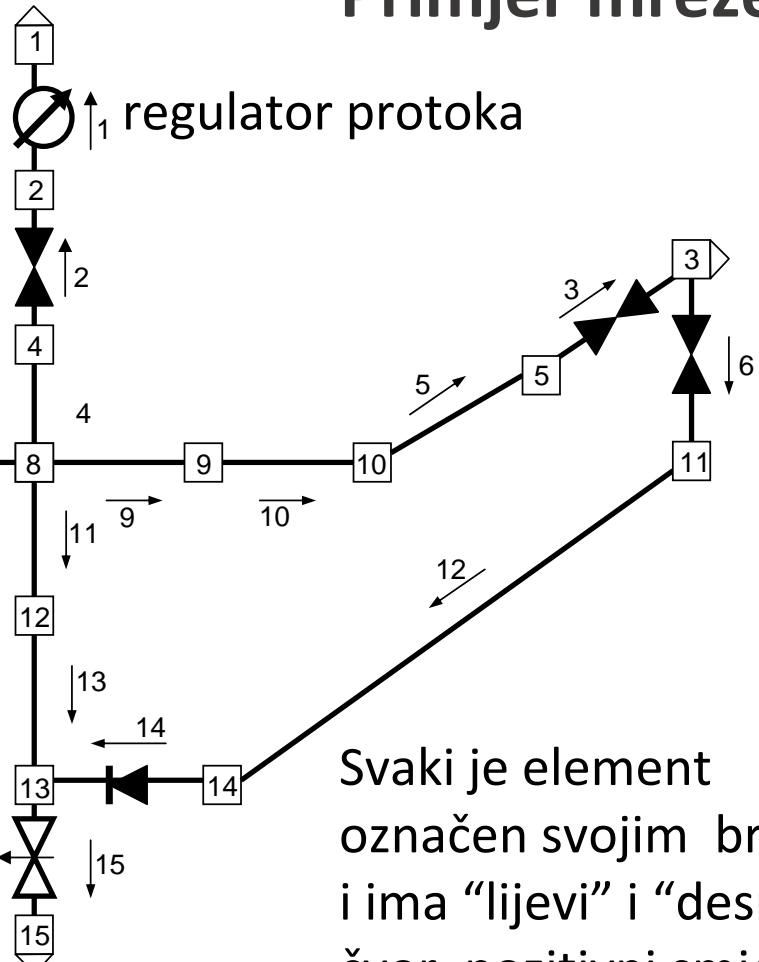


# Prezentacija prof. M. Šavar



regulator tlaka

Čvor može opskrbni,  
potrošački ili prolazni.



## Primjer mreže

regulator protoka

Svaki je element označen svojim brojem, i ima "lijevi" i "desni" čvor, pozitivni smjer protoka je od lijevoga prema desnomu čvoru.

OPIS	ZADAJE SE
<b>Element cijevi</b>	$D$ (m)- promjer cijevi $L$ (m) - duljina cijevi $k$ (m) - visina hrapavosti
<b>Lokalni gubitak</b>	$D$ (m)- promjer $K$ - koeficijent lok. gubitka
<b>Crpka</b>	$\pm N$ (-)-broj crpki $D$ (m)- promjer $Q$ (l/s) – protok (4 točke) $H$ (m) -visina dobave (4 točke)
<b>Regulator tlaka</b>	$D$ (m)- promjer $p_{reg}$ (bar) - regulirani tlak $K_{zad}$ - koeficijent lokalnog gubitka otvorenog regulatora
<b>Regulator protoka</b>	$D$ (m)- promjer $Q_{reg}$ (l/s) - regulirani protok $\Delta p_{reg}$ (bar)- potrebna razlika tlaka



## Matematički model:

1) Jednadžba kontinuiteta za svaki čvor (suma svih protoka u i iz čvora je nula):

$$\sum Q = 0$$

2) Pad (prirast) visine energije na elementima

$$\Delta h = h_f = \lambda \frac{8LQ^2}{\pi^2 D^5 g} = r|Q|Q \quad - \text{gubitak na elementu cijevi}$$

$$\Delta h = h_f = K \frac{8Q^2}{\pi^2 D^4 g} = r|Q|Q \quad - \text{lokalni gubitak (ventili, regulatori, spojni elementi)}$$

$$\Delta h = h_p = A + BQ + CQ^2 \quad - \text{visina dobave pumpe}$$

Nepoznanice:

- Protoci kroz sve elemente
- Visine energije (piezometričke visine, odnosno tlakovi) u svim čvorovima



## Neka pravila

- 1) U opskrbnom ili potrošačkom čvoru se može zadati ili tlak ili protok! (vrijedi jednadžba kontinuiteta za cijelu mrežu – protok koji ulazi u mrežu mora biti jednak protoku koji iz nje izlazi – u cirkulacijskom sustavu ti su protoci jednakim nulim).
- 2) U čvoru u kojem se ne zada niti tlak niti protok, pretpostavlja se da je protok jednak nuli
- 3) Tlak mora biti zadan barem u jednom čvoru (u matematičkom modelu se barata samo s razlikama tlaka – razina tlaka nije bitna – za određivanje razine tlaka u sustavu tlak se mora zadati barem u jednom čvoru).
- 4) Ako je na jednom elementu cijevi više lokalnih gubitaka, oni se mogu prikazati jednim čiji je koeficijent lokalnog gubitka jednak njihovoj sumi lokalnih gubitaka

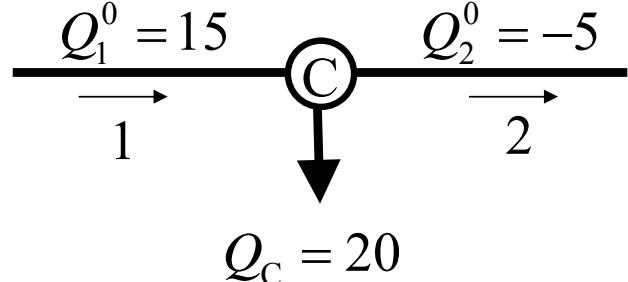


# Metoda Hardy-Crossa za rješavanje matematičkog modela (1)

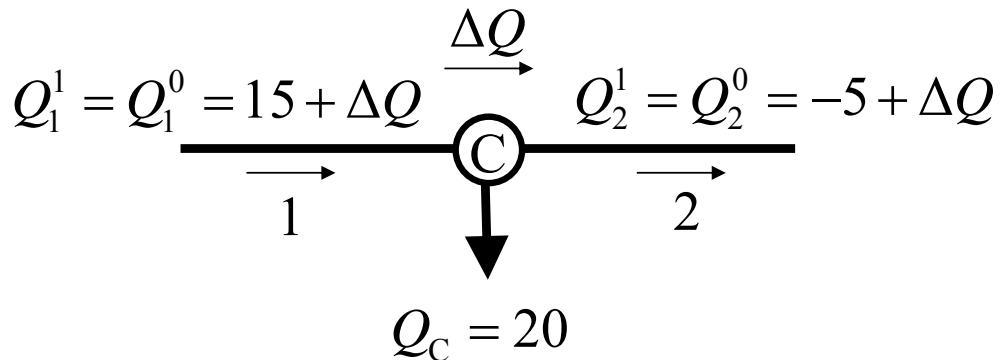
Ideja metode:

- 1) Prepostaviti početne protoke kroz elemente mreže, tako da je jednadžba kontinuiteta zadovoljena u svakom čvoru.
- 2) Iterativno korigirati protoke, na način da se jednadžba kontinuiteta ne narušava, sve dok ne budu zadovoljene jednadžbe za promjenu visine energije na svim elementima.

Primjer korekcija protoka u elementima koja neće narušiti jednadžbu kontinuiteta:



$$Q_1^0 - Q_2^0 - Q_C = 0$$



$$Q_1^1 - Q_2^1 - Q_C = 0$$

# Metoda Hardy-Crossa – preformulacija matematičkog modela



1) Jednadžba kontinuiteta za svaki čvor (suma svih protoka u i iz čvora je nula):

$$\sum_{k=1}^{N_C} Q_k + Q_C = 0 \quad - \text{Ostaje zadovoljena nakon korekcija protoka}$$

2) Suma promjena visine energije na elementima koji čine petlju je nula

$$\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} \Delta h = 0 \quad , \text{npr. za petlju bez pumpe} \quad \sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} r_i |Q_i| Q_i = 0$$

Uz prepostavljene protoke  $Q^0$  suma promjena visine energije  $\Delta h^0$  neće biti jednaka nuli, pa se traži korekciju protoka  $\Delta Q$ , koja će tu sumu učiniti jednakom nuli, tj. sukladno Newtonovoj metodi tražimo da bude

$$\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} \Delta h^0 + \sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} \frac{d(\Delta h^0)}{dQ} \Delta Q = 0 \quad \text{ili za petlju bez pumpe}$$

$$\Delta Q = - \frac{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} r_i |Q_i^0| Q_i^0}{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} 2r_i |Q_i^0|}$$



## Metoda Hardy-Crossa (3)

1) Slučaj kada je pumpa u petlji:

$$\Delta Q = -\frac{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} r_i |Q_i^0| |Q_i^0 - h_p|}{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} 2r_i |Q_i^0| - \frac{dh_p}{dQ}}$$

$$h_p = A + BQ + CQ^2$$

$$\frac{dh_p}{dQ} = B + 2CQ$$

2) Slučaj petlje sa zadanim razlikom piezometričkih visina u dvije točke  $\Delta h = \text{konst.}$

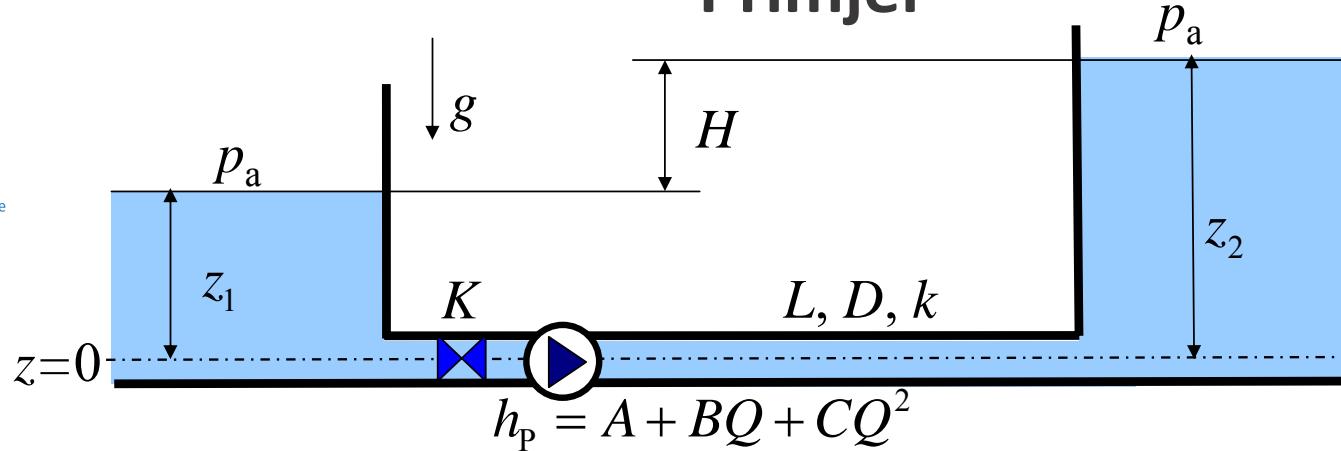
$$\Delta Q = -\frac{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} r_i |Q_i^0| |Q_i^0 + \Delta h|}{\sum_{i=1}^{N_{\text{petja}}} 2r_i |Q_i^0|}$$

$$\Delta h = \text{konst.}$$

$$\frac{d(\Delta h)}{dQ} = 0$$



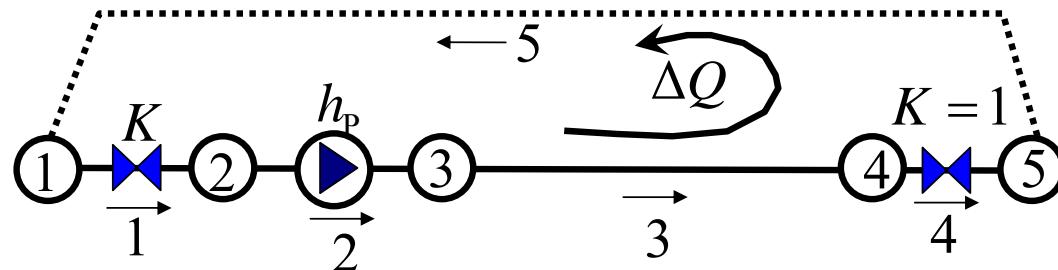
## Primjer



Model:

$$h_1 = \frac{p_a}{\rho g} + z_1$$

$$h_5 = \frac{p_a}{\rho g} + z_2$$



$$\Delta Q = -\frac{r_1|Q|Q - h_p + r_3|Q|Q + r_4|Q|Q + H}{2r_1|Q| - (B + 2CQ) + 2r_3|Q| + 2r_4|Q|}$$

padovi visine:

$$\Delta h_1 = \frac{8KQ^2}{\pi^2 D^4 g} = r_1 |Q|Q$$

$$\Delta h_2 = -h_p$$

$$\Delta h_3 = \frac{8\lambda LQ^2}{\pi^2 D^5 g} = r_3 |Q|Q$$

$$\Delta h_4 = \frac{8Q^2}{\pi^2 D^4 g} = r_4 |Q|Q$$

$$\Delta h_5 = H = \text{konst.}$$